

**PERBANDINGAN 1 DIMENSIONAL CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (1DCNN) DENGAN DECISION TREE DALAM
MENDETEKSI PELANGGARAN LALU LINTAS KENDARAAN
DI KOTA PALEMBANG**

SKRIPSI

Diajukan Untuk Melengkapi Salah Satu Syarat

Memperoleh Gelar Sarjana Komputer



Oleh :

KHAIRUNNISYA

09011182025028

JURUSAN SISTEM KOMPUTER

FAKULTAS ILMU KOMPUTER

UNIVERSITAS SRIWIJAYA

2024

**PERBANDINGAN 1 DIMENSIONAL CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (1DCNN) DENGAN DECISION TREE DALAM
MENDETEKSI PELANGGARAN LALU LINTAS KENDARAAN
DI KOTA PALEMBANG**

SKRIPSI



Oleh :

KHAIRUNNISYA

09011182025028

JURUSAN SISTEM KOMPUTER

FAKULTAS ILMU KOMPUTER

UNIVERSITAS SRIWIJAYA

2024

LEMBAR PENGESAHAN

**PERBANDINGAN 1 DIMENTION CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (1DCNN) DENGAN DECISION TREE DALAM
MENDETEKSI PELANGGARAN LALU LINTAS KENDARAAN
KOTA PALEMBANG**

SKRIPSI

Disajikan Untuk Melengkapi Salah Satu Syarat

Memperoleh Gelar Sarjana Komputer

Oleh :

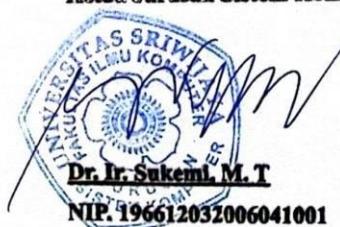
KHAIRUNNISYA

09011182025028

Indralaya, 3 Juni 2024

Mengetahui,

Ketua Jurusan Sistem Komputer



Dr. Ir. Sukemi, M. T

NIP. 196612032006041001

Pembimbing Skripsi

Ahmad Fali Okiles, M. T
NIP. 197210151999031001

AUTHENTICATION PAGE

***COMPARISON OF 1 DIMENSIONAL CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (IDCNN) WITH DECISION TREE IN DETECTING TRAFFIC
VIOLATIONS IN PALEMBANG CITY***

SKRIPSI

**Submitted To Complete One of The Requirements For Obtaining A
Bachelor's Degree in Computer Science**

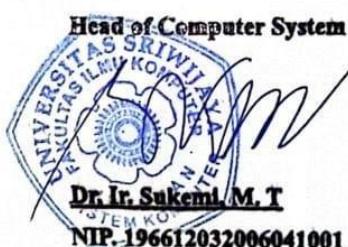
By :

KHAIRUNNISYA

09011182025028

Indralaya, 5 Juni 2024

Acknowledge,



Final Project Advisor Dapartment

Ahmad Fall Okillas, M.T
NIP. 197210151999031001

HALAMAN PERSETUJUAN

Telah diuji dan lulus pada

Hari : Selasa

Tanggal : 21 Mei 2024

Tim Penguji

1. Ketua : Sutarno, M. T.

2. Sekretaris : Huda Ubaya, M. T.

3. Penguji : Dr. Ir. Sukemi, M. T.

4. Pembimbing : Ahmad Fali Oklilas, M. T.

Mengetahui, 9/5/24

Ketua Jurusan Sistem Komputer



NIP. 196612032006041001

HALAMAN PERNYATAAN

Yang bertanda tangan dibawah ini

Nama : Khairunnisya

Nim : 09011182025028

Judul : Perbandingan 1 Dimentian Convolutional Neural Networks (1DCNN) Dengan *Decision Tree* Dalam Mendeteksi Pelanggaran Lalu Lintas Kendaraan Kota Palembang

Hasil Pengecekan Plagiat / Turnitin : 6%

Menyatakan bahwa laporan tugas akhir ini adalah hasil karya saya sendiri dan tidak mengandung unsur penjiplakan atau plagiat. Saya sepenuhnya menyadari bahwa jika terbukti adanya penjiplakan atau plagiat dalam laporan tugas akhir ini, saya siap menerima sanksi akademik dari Universitas Sriwijaya. Pernyataan ini saya buat dengan kesadaran penuh dan tanpa adanya unsur paksaan dari pihak manapun.



Indralaya, Juni 2024

Yang Menyatakan,



Khairunnisya

NIM. 09011182025028

KATA PENGANTAR

Puji syukur penulis panjatkan ke hadirat Allah SWT yang telah memberikan rahmat serta karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan skripsi ini dengan judul **“Perbandingan 1 Dimentian Convolutional Neural Networks (1DCNN) Dengan Decision Tree Dalam Mendeteksi Pelanggaran Lalu Lintas Kendaraan Kota Palembang”** Sebagai syarat untuk meraih gelar Sarjana Strata Satu (S1) pada Jurusan Sistem Komputer di Fakultas Ilmu Komputer, Universitas Sriwijaya.

Penyusunan dan pelaksanaan skripsi ini tidak mungkin berhasil tanpa adanya pihak yang memberikan bantuan baik berupa do'a, semangat, bimbingan, saran serta nasihat baik secara lisan maupun tulisan dan ketekunan dari penulis untuk menyelesaikan skripsi ini. Untuk itu, penulis ingin mengucapkan terima kasih yang sebesar-besarnya kepada semua pihak yang telah membantu serta mendukung, khususnya kepada yang terhormat Bapak Ahmad Fali Oklilas, M.T. selaku pembimbing skripsi yang telah begitu baik dan sabar memberikan bimbingan, arahan, masukan, waktu dan saran-saran serta dukungan hingga terselesainya skripsi ini.

Disamping itu penulis juga mengucapkan ribuan terima kasih kepada:

1. Allah SWT yang telah memberikan Kesehatan dan kesempatan serta kelancaran sehingga dapat menyelesaikan skripsi ini.
2. Bapak Prof. Dr. Erwin, S. Si, M. Si. sebagai Dekan dan Pembimbing Akademik yang sudah memberikan arahan kepada penulis sehingga penulis dapat menyelesaikan skripsi ini.
3. Kepada kedua Orang tua yang telah memberikan dukungan baik moral maupun materil serta doa sehingga saya dapat menyelesaikan Skripsi ini.
4. Bapak Dr. Ir. Sukemi, M.T. selaku Ketua Jurusan Sistem Komputer Universitas Sriwijaya.
5. Kepada Bpk. Yopi selaku Admin Jurusan Sistem Komputer yang telah membantu penulis dalam hal-hal administrasi.

6. Kepada Maratus Sholikah, Sari Nurhaliza, Titin Agistina dan Cikal Khairrun Nissa yang telah memberikan kesempatan berkeluh kesah, bercerita dan membuat kenangan tanda persahabatan. Terima kasih atas sebuah motivasi dan semangat kalian sehingga penulis dapat menyelesaikan skripsi ini.
7. Kepada Valen Tino Rosi sebagai penyemangat penulis dalam menyelesaikan skripsi ini.
8. Kepada Filza Sabrina Amalia dan Lidia Anggraini sebagai Sahabat Penulis.
9. Semua pihak yang tidak dapat saya sebutkan satu persatu yang telah bersedia membantu penulis menyelesaikan skripsi ini.
10. Dan semua pihak yang telah membantu.
11. Almamater Universitas Sriwijaya

Penulis menyadari bahwa laporan ini masih sangat jauh dari kata sempurna. Untuk itu kritik dan saran yang membangun sangatlah diharapkan penulis. Akhir kata penulis berharap, semoga skripsi ini bermanfaat dan berguna bagi khalayak.

Indralaya, Juni 2024
Penulis,

Khairunnisya
NIM. 09011182025028

**PERBANDINGAN 1 DIMENSIONAL CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (1DCNN) DENGAN *DECISION TREE* DALAM
MENDETEKSI PELANGGARAN LALU LINTAS KENDARAAN KOTA
PALEMBANG**

KHAIRUNNISYA (09011182025028)

Jurusan Sistem Komputer, Fakultas Ilmu Komputer
Universitas Sriwijaya
Email : khairun2210@gmail.com

ABSTRAK

Penelitian ini bertujuan untuk membandingkan dua metode yaitu *1 Dimension Convolutional Neural Networks* (1DCNN) dan *Decision Tree* dalam mendeteksi tingkat pelanggaran lalu lintas di Kota Palembang. Penelitian ini juga menggunakan *You Only Look Once version 8* (YOLOv8) untuk menghitung jumlah kendaraan yang akan dideteksi berdasarkan rekaman video sehingga mendapatkan model serta memperoleh nilai *f-1 confidence* sebesar 82%. Kemudian metode *1 Dimension Convolutional Neural Networks* memperoleh hasil akurasi yang baik yaitu sebesar 85%. Kemudian menggunakan metode *Decision Tree* yang mana metode ini memperoleh nilai akurasi sebesar 90% yang berarti sangat baik dalam mendeteksi tingkat pelanggaran. Sehingga dapat disimpulkan bahwa hasil dari penelitian ini yaitu YOLO dapat mendeteksi objek dengan akurasi sebesar 82% *Decision Tree* sangat baik dalam mendeteksi tingkat pelanggaran dengan akurasi sebesar 90% dibanding dengan metode *1 Dimension Neural Networks* (1DCNN) yang akurasinya 85%.

Kata Kunci : *1 Dimension Convulutional Neural Networks (1DCNN), YOLOv8, Decision Tree, Pelanggaran lalu lintas.*

***COMPARISON OF 1 DIMENSIONAL CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORKS (IDCNN) WITH DECISION TREE IN DETECTING TRAFFIC
VIOLATIONS IN PALEMBANG CITY***

KHAIRUNNISYA (09011182025028)

Department of Computer Systems, Faculty of Computer Science

Sriwijaya University

Email : khairun2210@gmail.com

ABSTRACT

This research aims to compare two methods, namely 1 Dimension Convolutional Neural Networks (IDCNN) and Decision Tree, in detecting traffic violation rates in the city of Palembang. This study also uses You Only Look Once version 8 (YOLOv8) to count the number of vehicles to be detected based on video recordings, resulting in a model and obtaining an F-1 confidence score of 82%. The 1 Dimension Convolutional Neural Networks method achieved a good accuracy rate of 85%. Meanwhile, the Decision Tree method achieved an accuracy rate of 90%, indicating very good performance in detecting violation rates. Therefore, it can be concluded that the results of this study show that YOLO can detect objects with an accuracy of 82%, and Decision Tree performs very well in detecting violation rates with an accuracy of 90%, compared to the 1 Dimension Convolutional Neural Networks (IDCNN) method, which has an accuracy of 85%.

Keywords : 1 Dimensional Convolutional Neural Networks (IDCNN), YOLOv8, Decision Tree, Traffic Violations.

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN.....	Error! Bookmark not defined.
KATA PENGANTAR	ii
ABSTRAK	viii
DAFTAR ISI.....	x
DAFTAR GAMBAR.....	xiii
DAFTAR TABEL.....	xiv
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Tujuan	3
1.4 Manfaat	3
1.5 Batasan Masalah.....	3
1.6 Metodelogi Penelitian.....	4
1.7 Sistematika Penelitian	5
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	6
2.1 1 dimention convolutional neural networks (<i>IDCNN</i>).....	6
2.2.1 Convolutional Layer.....	7
2.2 Decision Tree	8
2.3 Pelanggaran Lalu Lintas.....	10
2.3.1 Tidak Menggunakan Helm Bagi Kendaraan Bermotor	12
2.4 Kota Palembang	13
2.5 Traffic Violence Clock.....	14
2.6 You Only Look Once (YOLO).....	14
2.7 Confusion Matrix	16
2.7.1 Akurasi	17
2.7.2 Prediksi.....	17
2.8 F1 Curve.....	17
2.9 Precision Recall Curve	18
2.10 Overfitting, Underfitting dan Bestfitting	18
2.11 Google Colaboratory	19
2.12 Bahasa Pemograman Python.....	19
2.13 Labelling-master.....	20
BAB III METODOLOGI PENELITIAN.....	21

3.1	Tahapan Penelitian	21
3.2	Menentukan Topik Penelitian.....	23
3.3	Identifikasi Kebutuhan dan Perumusan Masalah	24
3.4	Menentukan Tujuan Penelitian.....	26
3.5	Menentukan Batasan dan Metodologi Penelitian	26
3.6	Studi Pustaka.....	26
3.7	Pengumpulan Data	27
3.7.1	Dataset Gambar.....	27
3.7.2	Data Rekaman Lalu Lintas Kendaraan.....	27
3.8	Perancangan Preprocessing	28
3.9	Penggunaan YOLO untuk Training Data	37
3.10	Training Data.....	37
3.11	Hasil Training YOLOv8.....	38
3.12	Model Testing	38
3.13	Menghitung dan Mengidentifikasi Kendaraan	38
3.14	Pengujian Model	38
3.15	Deteksi Objek Menggunakan Data Input foto dan Video	39
3.16	Hasil Deteksi Objek.....	39
3.17	Penggunaan Metode 1DCNN dan Decision Tree.....	39
3.18	Penentuan Tingkat Pelanggaran Menggunakan 1DCNN	40
3.19	Hasil Penelitian	40
BAB IV HASIL DAN ANALISA	42	
4.1	Hasil Training YOLO.....	42
4.2	Pengujian Model	45
4.3	Analisa Hasil Pembacaan YOLO	49
4.4	Penentuan Tingkat Pelanggaran	50
4.5	1 Dimensional Convolutional Neural Networks (1DCNN).....	51
4.5.1	Melatih Model 1DCNN.....	51
4.5.2	Evaluasi Model 1DCNN	51
4.6	Analisa hasil Tingkat Pelanggaran 1DCNN	54
4.7	Decision Tree	58
4.7.1	Evaluasi Model Decision Tree	58
4.8	Analisa hasil tingkat pelanggaran decision tree.....	61
4.9	Perbandingan antara 1DCNN dan Decision Tree.....	66
4.10	Analisa Penelitian Terkait Dengan Hasil Penelitian.....	66
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	69	

5.1	Kesimpulan	69
5.2	Saran	70
DAFTAR PUSTAKA		71
LAMPIRAN.....		74

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1 <i>Arsitektur 1 dimentian convolutional neural networks</i>	7
Gambar 2. 2 Convolution dan Pooling Layer.....	8
Gambar 2. 3 Decision Tree.....	10
Gambar 2. 4 Tidak menggunakan helm	12
Gambar 2. 5 Cara Kerja Yolo.....	15
Gambar 3. 1 Tahapan Penelitian	22
Gambar 3. 2 Blok Diagram Sistem	23
Gambar 3. 3 Pengumpulan Dataset Gambar	27
Gambar 3. 4 Dataset Sebelum Cleaning.....	29
Gambar 3. 5 Dataset Setelah Cleaning	30
Gambar 3. 6 Format File	31
Gambar 3. 7 Penyeragaman Format dan Penggabungan File.....	31
Gambar 3. 8 Proses Labelling	32
Gambar 3. 9 Hasil Labelling	33
Gambar 3. 10 Data Training.....	34
Gambar 3. 11 Data Testing	35
Gambar 3. 12 Data Validasi	36
Gambar 3. 13 Nama Variabel yang digunakan	37
Gambar 3. 14 Proses Pengujian Model dan Identifikasi Data Video.....	38
Gambar 3. 15 Proses Pelatihan 1DCNN	40
Gambar 3. 16 Penerapan 1DCNN	40
Gambar 4. 1 <i>Confusion matrix</i> hasil training YOLOv8	42
Gambar 4. 2 F-1 Confidence Curve	43Z
Gambar 4. 3 Precision-Recall Curve.....	44
Gambar 4. 4 Proses deteksi objek oleh YOLOv8	45
Gambar 4. 5 Hasil Training 1DCNN	51
Gambar 4. 6 <i>Confusion Matrix</i> 1DCNN	52
Gambar 4. 7 Confusion Matrix Decision Tree.....	59

DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Luas Wilayah Kota Palembang dari 18 Kecamatan	13
Tabel 2. 2 Contoh Confusion Matrix.....	16
Tabel 3. 1 Spesifikasi Hardware.....	24
Tabel 3. 2 Software yang digunakan	24
Tabel 4. 1 Average Precision model hasil training.....	44
Tabel 4. 2 Tabel Kebenaran Kondisi Pagi.....	46
Tabel 4. 3 Tabel Kebenaran Mata Kondisi Siang.....	47
Tabel 4. 4 Tabel Kebenaran Kondisi Sore.....	48
Tabel 4. 5 Rata Rata nilai kebenaran tiap kondisi	49
Tabel 4. 6 Tabel Acuan	50
Tabel 4. 7 <i>Precision</i> model 1DCNN	53
Tabel 4. 8 <i>Recall</i> model 1DCNN	53
Tabel 4. 9 <i>F1 Score</i> model 1DCNN	54
Tabel 4. 10 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan 1DCNN Kondisi pagi	54
Tabel 4. 11 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan 1DCNN Kondisi siang	55
Tabel 4. 12 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan 1DCNN Kondisi sore	56
Tabel 4. 13 Rata-Rata nilai kebenaran 1DCNN	58
Tabel 4. 14 <i>Precision</i> model Decision Tree	60
Tabel 4. 15 <i>Recall</i> model 1DCNN	60
Tabel 4. 16 <i>F1 Score</i> model 1DCNN	61
Tabel 4. 17 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan Decision Tree Kondisi Pagi.....	62
Tabel 4. 18 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan Decision Tree Kondisi Siang.....	63
Tabel 4. 19 Hasil tingkat pelanggaran menggunakan Decision Tree Kondisi sore	64
Tabel 4. 20 Rata-Rata nilai kebenaran Decision Tree	65
Tabel 4. 21 Perbandingan <i>1DCNN dan Decision Tree</i>	66

DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1 Tabel Referensi.....	A
Lampiran 2 Durasi Video.....	E
Lampiran 3 Hasil Cek Plagiarisme di Turnitin Halaman Judul.....	G
Lampiran 4 Hasil persentase Cek Plagiarisme di Turnitin	H
Lampiran 5 Lembar Keterangan Pengecekan Similiarity.....	I
Lampiran 6 Form Revisi Pengujian Skripsi	J
Lampiran 7 Form Revisi Dosen Pembimbing	K

BAB I

PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Kota Palembang adalah Kota tertua di Negara Indonesia, berdasarkan Prasasti Sriwijaya usia dari Kota Palembang sekitar 1337 Tahun. Kota Palembang dikelilingi oleh perairan. Air tersebut berasal dari sungai maupun rawa, dan juga air hujan. Berdasarkan data statistik pada tahun 1990, Kota Palembang terdapat 52,24% tanah yang tergenang oleh air[1]. Kota Palembang adalah ibu kota dari Provinsi Sumatera Selatan, yang mana memiliki luas wilayah 358,55 Km² dan dihuni 1.573.898 Jiwa dengan kepadaran penduduk sebesar 4.800 per Km²[2].

Lalu lintas adalah interaksi yang terjadi dijalan raya antara kendaraan dan masyarakat, yang mana keberadaan dari lalu lintas ini memiliki peran yang penting untuk kebutuhan dasar masyarakat. Dengan adanya lalu lintas, terdapat hasrat untuk memanfaatkan jalan raya dengan baik untuk kepentingan mobilisasi atau berpindah dari satu tempat ketempat lainnya. Oleh karena itu, diperlukan upaya yang teguh dalam menegakkan hukum dan keadilan terkait segala aktivitas yang berlangsung di sepanjang jalan raya[3]. Hal tersebut karena banyaknya pelanggaran lalu lintas yang sering terjadi di jalan raya.

Pelanggaran adalah perbuatan yang melanggar atau melawan aturan, hukum, atau norma-norma yang telah ditetapkan, sehingga dapat diartikan bahwa pelanggaran lalu lintas adalah suatu perbuatan yang dilakukan oleh seseorang atau sekelompok orang yang mengemudikan suatu kendaraan yang bertentangan dengan norma yang berlaku[4]. Dalam konteks lalu lintas, pelanggaran lalu lintas merujuk pada tindakan yang melanggar peraturan dan aturan yang berlaku dijalan raya, seperti melewati matas kecepatan, melanggar isyarat lalu lintas, tidak menggunakan helm, tidak menggunakan sabuk pengaman, mengemudi dalam keadaan mabuk, dsb. Dampak dari pelanggaran lalu lintas ini yaitu dapat menyebabkan kecelakaan, membahayakan diri sendiri dan orang lain, sehingga penegakan hukum terhadap pelanggaran lalu lintas sangatlah penting untuk menjaga keselamatan dan ketertiban di jalan raya[5].

Decision tree atau pohon keputusan merupakan salah satu metode dari Machine learning untuk merepresentasikan klasifikasi data dari pengklasifikasi. Tujuan dari klasifikasi adalah mencoba untuk memprediksi dengan presisi tertinggi[6]. Cara kerja dari decision tree ini adalah dengan cara memecah dataset menjadi bagian bagian yang lebih kecil berdasarkan label yang ada. Atribut atau label digunakan sebagai parameter yang dibuat untuk kriteria dalam pembuatan hirarki[7].

1 Dimention Convolutional Neural Networks (1DCNN) merupakan salah satu algoritma dari Deep Learning. CNN atau Convolutional Neural Networks mempunyai fungsi untuk mengidentifikasi objek atau pemandangan, serta melakukan deteksi dan pemisahan objek. CNN mengintegrasikan tiga komponen kunci yaitu, local receptive fields, shared weight, dan spatial subsampling[8].

Berdasarkan permasalahan yang sudah disampaikan penulis, maka dibuatlah skripsi untuk membandingkan dua metode untuk mendeteksi pelanggaran lalu lintas kendaraan di Kota Palembang. Maka dari itu penulis menyusun skripsi yang berjudul “Perbandingan Metode *1 Dimention Convolutional Neural Networks* dengan *Decision Tree* dalam mendeteksi pelanggaran Lalu Lintas Kendaraan Kota Palembang”

1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang yang telah dijelaskan sebelumnya maka didapatlah beberapa rumusan masalah antara lain :

1. Bagaimana menggunakan Yolov8 untuk mendeteksi kendaraan?
2. Bagaimana penerapan metode *1 Dimention Convolutional Neural Networks* dan *Decision Tree*, dan Manakah yang lebih efektif dalam mendeteksi tingkat pelanggaran lalu lintas kendaraan Kota Palembang ?
3. Apakah terdapat perbedaan yang signifikan dari hasil mendeteksi pelanggaran lalu lintas dengan menggunakan metode 1DCNN dan *Decision Tree* di Kota Palembang ?
4. Bagaimana cara mengimplementasikan deteksi objek berupa pelanggaran lalu lintas kendaraan kota Palembang?

1.3 Tujuan

Tujuan penulisan Skripsi ini adalah :

1. Mendeteksi kendaraan menggunakan Sistem Deteksi objek YOLOv8
2. Mendeteksi pelanggaran lalu lintas kendaraan yang ada dalam hasil rekaman video pelanggaran lalu lintas Kota Palembang menggunakan YOLOv8
3. Membandingkan performa relatif antara metode 1DCNN dan *Decision Tree* dalam mendeteksi tingkat pelanggaran lalu lintas kendaraan di Kota Palembang.
4. Mencari metode mana yang lebih efektif dalam mendeteksi pelanggaran kendaraan yang dapat memberikan hasil yang lebih akurat.

1.4 Manfaat

Manfaat penulisan Skripsi ini adalah :

1. Dapat mengetahui cara mendeteksi dan menghitung kendaraan lalu lintas menggunakan YOLO (*You Only Look Once*)
2. Mampu mendapatkan hasil perbandingan dari kedua metode yang digunakan dalam mendeteksi tingkat pelanggaran lalu lintas kendaraan di Kota Palembang
3. Dapat menemukan metode mana yang lebih efektif dan dapat memberikan hasil yang lebih akurat.

1.5 Batasan Masalah

Batasan masalah dari Skripsi ini adalah :

1. Penelitian hanya akan membahas mengenai perbandingan metode 1 dimention convolutional neural networks dan *Decision Tree* dalam mendeteksi tingkat pelanggaran lalu lintas kendaraan di Kota Palembang.
2. Penelitian ini juga membahas penggunaan metode Yolov8 dalam mendeteksi jumlah kendaraan dan pelanggaran lalu lintas Kota Palembang.

3. Penelitian ini hanya sebatas simulasi program menggunakan Bahasa pemograman python, dan model yang dihasilkan digunakan untuk menguji data.
4. Output yang dihasilkan dari penelitian ini berupa perbandingan performa dan efisiensi dari metode 1DCNN dan *Decision Tree*

1.6 Metodelogi Penelitian

Pada Skripsi ini menggunakan metodelogi sebagai berikut :

1. Metode Studi Pustaka dan Literatur

Pada metode ini mencari dan mengumpulkan referensi yang berupa literatur yang terdapat pada jurnal, buku dan internet mengenai Metode 1 Dimention Convolutional Neural Networks dan metode *Decision Tree* untuk studi kasus mendeteksi pelanggaran lalu lintas kendaraan kota Palembang.

2. Metode Konsultasi

Pada metode ini melakukan konsultasi kepada pihak-pihak yang memiliki pengetahuan serta wawasan yang baik dalam mengatasi permasalahan yang ditemui pada penulisan skripsi perbandingan Metode 1 Dimention Convolutional Neural Networks dan metode *Decision Tree* untuk studi kasus kasus mendeteksi pelanggaran lalu lintas kendaraan kota Palembang dan berkonsultasi dengan berbagai pihak diantaranya dosen dan praktisi.

3. Metode Pembuatan Model

Dalam metode ini dibuat rencana pemodelan dengan menggunakan berbagai perangkat lunak dan simulasi untuk memudahkan proses pemodelan.

4. Metode Pengujian dan Validasi

Metode ini diuji pada sistem yang dibuat karena harus dilakukan untuk memastikan bahwa batasan kinerja sistem dapat memberikan tingkat akurasi yang baik, atau sebaliknya.

5. Metode Analisa dan Kesimpulan

Hasil dan pengujian pada skripsi ini akan dianalisis baik kelebihannya maupun kekurangannya dalam mendeteksi pelanggaran menggunakan metode yang disebutkan sebelumnya sehingga dapat menghasilkan suatu hasil dan kesimpulan serta saran yang diharapkan dapat digunakan sebagai referensi yang baik untuk penelitian sebelumnya.

1.7 Sistematika Penelitian

Untuk dapat mempermudah dan memperjelas proses penyusunan skripsi dari setiap bab, maka dibuat sistematika penulisan sebagai berikut :

BAB I PENDAHULUAN

Bab pertama berisi mengenai penjelasan secara sistematis berupa topik penelitian yang meliputi latar belakang, rumusan masalah, tujuan, manfaat, batasan masalah, metodelogi yang digunakan serta yang terakhir mengenai sistematika penulisan.

BAB II TINJAUAN PUSTAKA

Bab kedua menjelaskan dasar teori penelitian mengenai Kota Palembang, Pelanggaran lalu lintas, 1 dimention convolutional neural networks, dan *decision tree* yang berkaitan langsung terhadap penelitian ini.

BAB III METODELOGI PENELITIAN

Bab ketiga membahas secara sistematis bagaimana proses yang dilakukan dalam penelitian. Pada bab ini akan mengkaji tahapan perancangan sistem dan juga penerapan dari metode penelitian.

BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS

Bab keempat akan menjelaskan hasil dari proses pengujian yang telah dilakukan, serta akan melakukan analisis dari data yang didapat dari hasil pengujian.

BAB V KESIMPULAN

Bab kelima berisi mengenai kesimpulan dan saran dari hasil analisa berdasarkan penelitian yang telah dilakukan.

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Palembang, “website Resmi Pemerintah Kota Palembang,” *Portal Resmi Pemerintah Kota Palembang*. 2019. [Online]. Available: <https://www.palembang.go.id/new/beranda/geografi>
- [2] Kemenkraf.id, “Kemenkraf Wisata Palembang.” 2023.
- [3] I. G. Krisna, I. N. G. Sugiarta, and I. N. Subamiya, “Tindak Pidana Pelanggaran Lalu Lintas dan Upaya Penanggulangannya pada Masa Pandemi Covid-19,” *J. Konstr. Huk.*, vol. 2, no. 2, pp. 338–343, 2021, doi: 10.22225/jkh.2.2.3233.338-343.
- [4] V. Mayastinasari, B. Lufpi, and N. I. Earlyanti, “Strategi Penguanan Budaya Etik Berlalu Lintas,” *J. Indones. Road Saf.*, vol. 1, no. 3, p. 157, 2018, doi: 10.19184/korlantas-jirs.v1i3.15010.
- [5] R. Nurfauziah and H. Krisnani, “Perilaku Pelanggaran Lalu Lintas Oleh Remaja Ditinjau Dari Perspektif Konstruksi Sosial,” *J. Kolaborasi Resolusi Konflik*, vol. 3, no. 1, p. 75, 2021, doi: 10.24198/jkrk.v3i1.31975.
- [6] B. Charbuty and A. Abdulazeez, “Classification Based on Decision Tree Algorithm for Machine Learning,” *J. Appl. Sci. Technol. Trends*, vol. 2, no. 01, pp. 20–28, 2021, doi: 10.38094/jastt20165.
- [7] L. Timur, “Perbandingan Klasifikasi SVM dan Decision Tree untuk Pemetaan Mangrove Berbasis Objek Menggunakan Citra Satelit Sentinel-2B di Gili Sulat, Lombok Timur,” *J. Pengelolaan Sumberd. Alam dan Lingkung. (Journal Nat. Resour. Environ. Manag.)*, vol. 9, no. 3, pp. 746–757, 2019, doi: 10.29244/jpsl.9.3.746-757.
- [8] M. Kurniawan, A. Rachman, and A. Pakarbudi, “Review Pemanfaatan Data Electroencephalogram (EEG) dengan metode Convolution Neural Network,” vol. 2020, pp. 143–150, 2020.
- [9] S. Huang, J. Tang, J. Dai, and Y. Wang, “Signal status recognition based on 1DCNN and its feature extraction mechanism analysis,” *Sensors (Switzerland)*, vol. 19, no. 9, 2019, doi: 10.3390/s19092018.
- [10] S. Kiranyaz, O. Avci, O. Abdeljaber, T. Ince, M. Gabbouj, and D. J. Inman, “1D convolutional neural networks and applications: A survey,” *Mech. Syst. Signal Process.*, vol. 151, p. 107398, 2021, doi: 10.1016/j.ymssp.2020.107398.
- [11] R. Sakrepatna Srinivasamurthy, “Understanding 1D Convolutional Neural Networks Using Multiclass Time-Varying Signals,” *All Theses*, p. 99, 2018, [Online]. Available: https://tigerprints.clemson.edu/all_theses/2911

- [12] Y. A. Budi, “Penggunaan Decision Tree Pada Resiko Pengguna Kendaraan Di Jalan Raya,” pp. 27–30.
- [13] P. Purwono, A. Wirasto, and K. Nisa, “Comparison of Machine Learning Algorithms for Classification of Drug Groups,” *Sisfotenika*, vol. 11, no. 2, p. 196, 2021, doi: 10.30700/jst.v11i2.1134.
- [14] M. Kuddus, “Penegakan hukum terhadap pelanggaran lalu lintas oleh kendaraan modifikasi,” 2019.
- [15] T. Pelajar and A. Yuserlina, “Penanggulangan pelanggaran lalu lintas oleh satuan lalu lintas polres bukittinggi terhadap pelajar *,” 2019, doi: 10.3376/jch.v4i2.133.
- [16] T. Lady, Rizqandini, “Efek usia, pengalaman berkendara, dan tingkat kecelakaan terhadap driver behavior pengendara sepeda motor,” *J. Teknol.*, vol. 12, no. 1, pp. 57–64, 2020.
- [17] E. Pangestuti, F. Sulistyo Wahyudi, K. Kunci Penyelesaian Hukum, and L. Lintas, “Prosedur Penyelesaian Hukum Terhadap Pelanggaran Lalu Lintas Dalam Kuhp Legal Settlement Procedures Against Traffic Violations in Kuhp,” *Yustitiabelen*, vol. 7, no. 1, p. 78, 2021.
- [18] Dishub, “Pakai Helm Saat Mengendarai Motor – DISHUB.” 2023.
- [19] Q. P. Mulya and G. Yudana, “Analisis Pengembangan Potensi Kawasan Wisata Sungai Musi Sebagai Tujuan Wisata Di Kota Palembang,” *Cakra Wisata*, vol. 19, no. 2, pp. 41–54, 2018, [Online]. Available: <https://jurnal.uns.ac.id/cakra-wisata/article/view/34140>
- [20] S. Mastuti, L. Ulfa, and S. Nugraha, “Jurnal Ilmu Kesehatan Masyarakat JURNAL ILMU KESEHATAN MASYARAKAT,” *J. Ilmu Kesehat.*, vol. 14, no. 01, pp. 93–112, 2019.
- [21] “Luas Wilayah, 2017-2019,” *Badan Pusat Statistik Kota Palembang*.
- [22] U. Hasdiana, “No 主観的健康感を中心とした在宅高齢者における 健康関連指標に関する共分散構造分析Title,” *Anal. Biochem.*, vol. 11, no. 1, pp. 1–5, 2018, [Online]. Available: <http://link.springer.com/10.1007/978-3-319-59379-1%0Ahttp://dx.doi.org/10.1016/B978-0-12-420070-8.00002-7%0Ahttp://dx.doi.org/10.1016/j.ab.2015.03.024%0Ahttps://doi.org/10.1080/07352689.2018.1441103%0Ahttp://www.chile.bmw-motorrad.clsync/showroom/lam/es/>
- [23] H. Kusumah, M. S. Zahran, K. N. Rifqi, D. A. Putri, and E. M. Wakti Hapsari, “Deep Learning Pada Detektor Jerawat: Model YOLOv5,” *J. Sensi*, vol. 9, no. 1, pp. 24–35, 2023, doi: 10.33050/sensi.v9i1.2620.

- [24] M. A. Bin Zuraimi and F. H. Kamaru Zaman, “Vehicle detection and tracking using YOLO and DeepSORT,” *ISCAIE 2021 - IEEE 11th Symp. Comput. Appl. Ind. Electron.*, pp. 23–29, 2021, doi: 10.1109/ISCAIE51753.2021.9431784.
- [25] J. Terven, D. M. Córdova-Esparza, and J. A. Romero-González, “A Comprehensive Review of YOLO Architectures in Computer Vision: From YOLOv1 to YOLOv8 and YOLO-NAS,” *Mach. Learn. Knowl. Extr.*, vol. 5, no. 4, pp. 1680–1716, 2023, doi: 10.3390/make5040083.
- [26] B. J. S. K, B. M. Varkhedi, A. G. Chinthan, S. Maneesh, A. A. A, and C. M. Patil, “A Literature Survey on Speech Emotion Recognition,” pp. 8–10, 2022.
- [27] Y. Li, C. Baidoo, T. Cai, and G. A. Kusi, “Speech Emotion Recognition Using 1D CNN with No Attention,” *ICSEC 2019 - 23rd Int. Comput. Sci. Eng. Conf.*, pp. 351–356, 2019, doi: 10.1109/ICSEC47112.2019.8974716.
- [28] H. Zhang, L. Zhang, and Y. Jiang, “Overfitting and Underfitting Analysis for Deep Learning Based End-to-end Communication Systems,” *2019 11th Int. Conf. Wirel. Commun. Signal Process. WCSP 2019*, pp. 1–6, 2019, doi: 10.1109/WCSP.2019.8927876.
- [29] H. K. Jabbar and R. Z. Khan, “Methods to Avoid Over-Fitting and Under-Fitting in Supervised Machine Learning (Comparative Study),” pp. 163–172, 2015, doi: 10.3850/978-981-09-5247-1_017.
- [30] G. I. E. Soen, Marlina, and Renny, “Implementasi Cloud Computing dengan Google Colaboratory Pada Aplikasi Pengolah Data Zoom Participants,” *J. Inform. Technol. Commun.*, vol. 6, no. 1, pp. 24–30, 2022.
- [31] Y. Babuji *et al.*, “Parsl: Pervasive parallel programming in Python,” *HPDC 2019-Proc. 28th Int. Symp. High-Performance Parallel Distrib. Comput.*, pp. 25–36, 2019, doi: 10.1145/3307681.3325400.