

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG (PEER REVIEW)
KARYA ILMIAH: PROSIDING

Judul Karya Ilmiah : Differential-Drive Mobile Robot Control Design based-on Linear Feedback Control Law
 Jumlah Penulis : Nurmaini S., Dewi K., Tutuko B.
 Identitas Prosiding : a. Nama Prosiding : IOP Conference Series: Materials Science and Engineering
 b. ISSN/ISBN : 17578981, 1757899X/
 c. Volume/Hal : 190/ -
 d. Penerbit : Institute of Physics Publishing
 e. Jumlah Halaman : 5

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah : Prosiding Internasional terindeks pada Scimagojr dan Scopus
 (Beri \checkmark pada kategori yang tepat) Prosiding Internasional terindeks pada Scopus, IEEE Explore, SPIE
 Prosiding Internasional
 Prosiding Nasional
 Makalah disajikan dalam seminar nasional (Tetapi tidak dimuat dalam prosiding)

I. Hasil Penilaian Validasi:

No.	ASPEK	URAIAN/KOMENTAR PENILAIAN
1	Indikasi Plagiasi	Tidak terlihat indikasi plagiasi, similarity 15%
2	Linieritas	Sesuai bidang ilmu, terkait mobile robot control

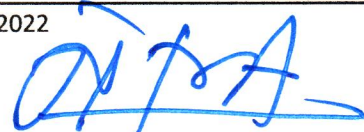
II. Hasil Penilaian Peer Review:

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah = 30					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Prosiding Internasional terindeks pada Scimagojr dan Scopus (Maks. 30)	Prosiding Internasional terindeks pada Scopus, IEEE Explore, SPIE (Maks. 25)	Prosiding Internasional (Maks. 15)	Prosiding Nasional (Maks. 10)	Makalah disajikan dalam seminar nasional (Tetapi tidak dimuat dalam prosiding) (Maks. 3)	
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur isi paper (10 %)	3					3,00
Ruang Lingkup dan kedalaman pembahasan (30 %)	9					8,50
Kecukupan dan Kematihan data/Informasi dan metodologi (30 %)	9					8,00
Kelengkapan unsur dan Kualitas penerbit / prosiding (30 %)	9					8,00
Total = (100 %)	30					27,50
Kontribusi Pengusul (Penulis Pertama/Anggota Utama)	$40\% \times 27,50 / 2 = 5,5$					

KOMENTAR/ULASAN PEER REVIEW

- Kelengkapan dan Kesesuaian Unsur	unsur isi artikel lengkap dan sesuai standar artikel ilmiah
- Ruang Lingkup dan Kedalaman Pembahasan	Ruang lingkup dan kedalaman bahasan memadai dgn uraian yang cukup
- Kecukupan&Kematihan Data &Metodologi	Metodologi dan data memadai / cukup
- Kelengkapan Unsur&Kualitas Penerbit	Penerbit IOP baik kualitas & terindeks

Banda Aceh, 18 Mei 2022
 Penilai



Nama : Prof. Dr. Taufik Fuadi Abidin, S.Si., M.Tech
 NIP : 197010081994031002
 Unit Kerja : Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam
 Instansi : Universitas Syiah Kuala
 Bidang Ilmu : Ilmu Komputer
 Jabatan/Pangkat : Guru Besar/Pembina Utama Muda(IV-C)